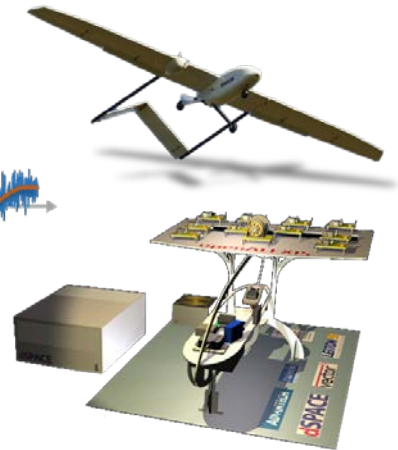
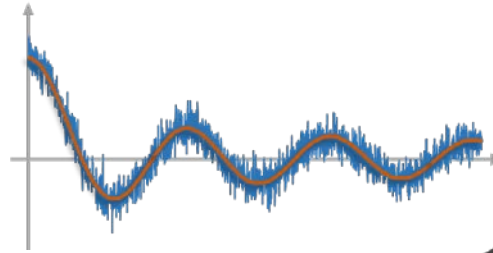


Projekt Avionik Software

(Integrierte Lehrveranstaltung, 6 ECTS, Bachelor Verkehrswesen,
Master Luft- und Raumfahrttechnik)

```
46 typedef enum SharedMemDataType_e
47 {
48     SharedMemDataType_TIME, /**< Zeitstempel des Datensatzes */
49     SharedMemDataType_AHRS, /**< Daten der AHRS */
50     SharedMemDataType_GPS, /**< GPS-Daten */
51     SharedMemDataType_GERAETE, /**< Anschlussnummern der Geräte */
52     SharedMemDataType_COSMOS, /**< Daten von CoSmos */
53     SharedMemDataType_USHOEHE, /**< Daten der US-Höhe */
54     SharedMemDataType_Radar, /**< Daten der Radar-Höhe */
55     SharedMemDataType_DOWNLINK, /**< Daten an das Modem */
56     SharedMemDataType_AIRDATA, /**< Daten des Luftdatensystems */
57     SharedMemDataType_FCLCOMMANDS, /**< Steilkommandos der Flugsteuerung */
58     SharedMemDataType_UPLINK, /**< */
59     SharedMemDataType_RCINPUT, /**< */
60     SharedMemDataType_FCL, /**< Informationen zu den Prozessen */
61     SharedMemDataType_Cnt /**< steht an letzter Stelle und
62     * repräsentiert die Anzahl der
63     * Datenelemente */
64 } SharedMemDataType_t;
65
```



Prof. Dr.-Ing. R. Luckner
Christopher Ruwisch, M.Sc.
Donnerstag, 08:30 - 11:45 Raum F 326 und
individuelle Gruppentermine
Beginn: 19.04.2018, wöchentlich

Beschreibung:

- Projektarbeit in Kleingruppen
- Selbstständige Entwicklung eines Subsystems der automatischen Flugsteuerung für den unbemannten Versuchsträger ALEXIS
- Implementierung und Test der entwickelten Softwaremodule
- Nach Möglichkeit Erprobung auf dem realen Versuchsträger

Inhalt:

- Zertifizierungs- und Zulassungsaspekte
- Methodischer Entwurf von Avionik Software
- Flugregelungssoftware
- Avionik Busse
- Flugzeugsensoren, Sensordatenverarbeitung

Prüfung: Prüfungsäquivalente Studienleistung bestehend aus:

- Schriftliche Projektdokumentation (75 %)
- Zwischen- und Abschlusspräsentation (25 %)